

PROGRAMME DE COLLES S27

ALGÈBRE LINÉAIRE EN DIMENSION FINIE (SUITE)

E_p, E_n et F_n désignent des \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimensions finies respectives p, n et n .

Familles de vecteurs

Représentation matricielle d'une famille de vecteurs

Définition : Soit $\mathcal{A} = \{\vec{a}_1; \dots; \vec{a}_p\}$ une famille de p vecteurs de E_n .
On définit la matrice $\mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(\mathcal{A}) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$, représentative de la famille \mathcal{A} dans la base \mathcal{E} par :

$$\text{Si } \begin{cases} \vec{a}_1 = a_{1,1} \cdot \vec{e}_1 + \dots + a_{n,1} \cdot \vec{e}_n \\ \vec{a}_2 = a_{1,2} \cdot \vec{e}_1 + \dots + a_{n,2} \cdot \vec{e}_n \\ \vdots \\ \vec{a}_p = a_{1,p} \cdot \vec{e}_1 + \dots + a_{n,p} \cdot \vec{e}_n \end{cases} \text{ alors } \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(\mathcal{A}) = \begin{matrix} \begin{matrix} \downarrow \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(\vec{a}_1) & \downarrow \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(\vec{a}_2) & & \downarrow \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(\vec{a}_p) \end{matrix} \\ \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,p} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \dots & a_{2,p} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \dots & a_{n,p} \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Rang d'une famille de vecteurs

Définition : Soit \mathcal{A} une famille de vecteurs de E_n . Le **rang** de \mathcal{A} est la dimension du sous-espace vectoriel engendré par \mathcal{A} . On note $\text{Rg } \mathcal{A} = \dim_{\mathbb{K}} \text{Vect}_{\mathbb{K}}(\mathcal{A})$.

Proposition.— Soit \mathcal{A} une famille de p vecteurs de E_n . Alors $\text{Rg } \mathcal{A} \leq \max\{n, p\}$.

Théorème.— Soit \mathcal{A} une famille de p vecteurs de E_n . Alors

\mathcal{A} est génératrice de E_n	si et seulement si	$\text{Rg } \mathcal{A} = n$.
\mathcal{A} est libre dans E_n	si et seulement si	$\text{Rg } \mathcal{A} = p$.
\mathcal{A} est une base de E_n	si et seulement si	$\text{Rg } \mathcal{A} = n = p$.

Conséquences :

- une famille libre et maximale (de cardinal n) est une base de E_n .
- une famille génératrice et minimale (de cardinal n) est une base de E_n .

Calcul pratique

Théorème.— Soit $\mathcal{E} = \{\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n\}$ une base de E_n . On considère une famille finie $\mathcal{A} = \{\vec{a}_1; \dots; \vec{a}_p\}$ de vecteurs de E_n . Alors $\text{Rg } (\mathcal{A}) = \text{Rg } \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(\mathcal{A})$.

Savoir-faire : calculer le rang de la matrice...

Applications linéaires

Représentation matricielle des applications linéaires

Définition : La **matrice représentative** de a dans les bases \mathcal{E} et \mathcal{F} est la matrice représentative de la famille $\{a(\vec{e}_1), a(\vec{e}_2), \dots, a(\vec{e}_p)\}$ dans la base \mathcal{F} .
Elle est donc définie par

$$\text{Si } \begin{cases} a(\vec{e}_1) = a_{1,1} \cdot \vec{f}_1 + a_{2,1} \cdot \vec{f}_2 + \dots + a_{n,1} \cdot \vec{f}_n \\ a(\vec{e}_2) = a_{1,2} \cdot \vec{f}_1 + a_{2,2} \cdot \vec{f}_2 + \dots + a_{n,2} \cdot \vec{f}_n \\ \vdots \\ a(\vec{e}_p) = a_{1,p} \cdot \vec{f}_1 + a_{2,p} \cdot \vec{f}_2 + \dots + a_{n,p} \cdot \vec{f}_n \end{cases} \text{ alors } \mathbf{Mat}_{\mathcal{E},\mathcal{F}}(a) = \begin{matrix} \begin{matrix} \downarrow \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(a(\vec{e}_1)) & \downarrow \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(a(\vec{e}_2)) & & \downarrow \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(a(\vec{e}_p)) \end{matrix} \\ \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,p} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \dots & a_{2,p} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \dots & a_{n,p} \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Théorème.— Soient E_p, F_n, G_m trois \mathbb{K} -espaces vectoriels et $a \in L_{\mathbb{K}}(E_p, F_n), b \in L_{\mathbb{K}}(F_n, G_m)$ deux applications linéaires. Etant données \mathcal{E}, \mathcal{F} et \mathcal{G} des bases de E_p, F_n et G_m respectivement, les matrices représentatives de a, b et $a \circ b$ vérifient :

$$\begin{aligned} \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}, \mathcal{G}}(b \circ a) &= \mathbf{Mat}_{\mathcal{F}, \mathcal{G}}(b) \times \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}, \mathcal{F}}(a) \\ \forall \vec{x} \in E_p, \mathbf{Mat}_{\mathcal{F}}(a(\vec{x})) &= \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}, \mathcal{F}}(a) \times \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}}(\vec{x}) \end{aligned}$$

Savoir-faire : déterminer image et noyau d'une application linéaire représentée par une matrice.

Théorème.— Soient E_n et F_n deux espaces vectoriels sur \mathbb{K} de même dimension n , et $u : E_n \rightarrow F_n$ une application linéaire.

$$u \in GL_{\mathbb{K}}(E, F) \text{ ssi il existe } \mathcal{E} \text{ et } \mathcal{F} \text{ des bases de } E_n \text{ et } F_n \text{ telles que } \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}, \mathcal{F}}(u) \in GL_n(\mathbb{K}).$$

En ce cas $\mathbf{Mat}_{\mathcal{F}, \mathcal{E}}(u^{-1}) = \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}, \mathcal{F}}(u)^{-1}$.

Rang d'une application linéaire

Définition : Soit $u \in L_{\mathbb{K}}(E_p, F_n)$. On appelle **rang de u** , et on note $\text{Rg } u$, la dimension de $\text{Im } u$.

Proposition.— Soit $u \in L_{\mathbb{K}}(E_p, F_n)$. Alors $\text{Rg } u \leq \min\{n, p\}$.

Théorème.— FORMULE DU RANG

Soit $u \in L_{\mathbb{K}}(E_p, F_n)$. Alors $\text{Ker } u$ et $\text{Im } u$ sont des espaces de dimension finie et

$$\dim_{\mathbb{K}} E = \dim_{\mathbb{K}} \text{Im } u + \dim_{\mathbb{K}} \text{Ker } u = \text{Rg } u + \dim_{\mathbb{K}} \text{Ker } u.$$

Théorème.— Soit $u \in L_{\mathbb{K}}(E_p, F_n)$. Alors

$$\begin{array}{ll} u \text{ est injective} & \text{si et seulement si } \text{Rg } u = \dim_{\mathbb{K}} E. \\ u \text{ est surjective} & \text{si et seulement si } \text{Rg } u = \dim_{\mathbb{K}} F. \\ u \text{ est un isomorphisme} & \text{si et seulement si } \text{Rg } u = n = p. \end{array}$$

En particulier si E et F **même dimension** ($n = p$) et $u \in L_{\mathbb{K}}(E, F)$, les assertions suivantes sont équivalentes :

$$u \text{ est injective} \iff u \text{ est surjective} \iff u \text{ est bijective.}$$

Calcul pratique

Théorème.— Soit $a \in L_{\mathbb{K}}(E_p, F_n)$ une application linéaire, \mathcal{E} et \mathcal{F} des bases de E_p et F_n . Notons $\vec{a}_1 = a(\vec{e}_1), \dots, \vec{a}_p = a(\vec{e}_p)$. Alors

$$\boxed{\text{Rg } a = \text{Rg } \{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_p\} = \text{Rg } \mathbf{Mat}_{\mathcal{E}, \mathcal{F}}(a)}$$

Savoir-faire : calcul du rang d'une matrice

Rang d'une matrice

Proposition.— Soit $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$. On ne change pas le rang d'une matrice lorsqu'on :

- échange deux lignes (resp. deux colonnes) de A ;
- remplace une ligne (resp. colonne) de A par un multiple - non nul- de cette ligne (resp. colonne)
- ajoute à une ligne (resp. colonne) un multiple d'une autre ligne (resp. colonne).

Théorème.— Soit $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ une matrice échelonnée i.e. il existe $r, 1 \leq r \leq p$ et $1 \leq r \leq n$ tel que A se présente sous la forme

$$A = \begin{pmatrix} \boxed{a_{1,1}} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,r} & \cdots & a_{1,p} \\ 0 & \boxed{a_{2,2}} & \cdots & a_{2,r} & \cdots & a_{2,p} \\ & 0 & \ddots & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \boxed{a_{r,r}} & \cdots & a_{r,p} \\ \vdots & & & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & & & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & & & 0 \end{pmatrix} \quad \text{ou} \quad A = \begin{pmatrix} \boxed{a_{1,1}} & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ a_{2,1} & \boxed{a_{2,2}} & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 & \vdots \\ a_{r,1} & a_{r,2} & \cdots & \boxed{a_{r,r}} & 0 & \vdots \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \ddots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,r} & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

où les coefficients diagonaux $\boxed{a_{i,i}}$ pour $1 \leq i \leq r$ sont **non nuls**. Alors $\text{Rg } A = r$.